

9.6 SL, CSL und RB als Spezialfälle von RBsep

Ziel: Zeige, dass sich die bisherigen Programmspezifikationen in RBsep einbetten lassen.

RB: Um RB einzusetzen, betrachte Programme ohne lokalen State.
Wenn alle State shared ist, gilt:

$$\boxed{A} * \boxed{B} \quad \text{gdw.} \quad \boxed{A \wedge B}$$

Damit folgt:

$$c: (A, R, G, B) \quad \text{gilt in RB}$$

$$\text{gdw.} \quad c: (\boxed{A}, R, G, \boxed{B}) \quad \text{gilt in RBsep.}$$

SL: Um SL einzusetzen, betrachte Programme ohne shared State.
Wenn alle State lokal ist, kann man

$$R = G = \emptyset \quad \text{wählen.}$$

Damit folgt:

$$\{A\} \subset \{B\} \quad \text{gilt in SL}$$

$$\text{gdw.} \quad c: (A, \emptyset, \emptyset, B) \quad \text{gilt in RBsep.}$$

CL: Füge die Ressourcen-Invarianz der Spezifikation hinzu.

Wähle die Policies und Garanties so,

dass sie die Ressourcen-Invarianz unberührt lassen.

Damit folgt:

$$\exists I \{A\} \subset \{B\} \quad \text{gilt in CSL}$$

$$\text{gdw.} \quad c: (A * \boxed{I}, \{I \rightsquigarrow I\}, \{I \rightsquigarrow I\}, B * \boxed{I})$$

gilt in RBsep.

Den Begriff der Gütigkeit hatten wir
für RB-Seq noch gar nicht definiert:

Definition:

$c: (P, R, G, Q)$ gilt, falls

- $\text{modified}(c) \cap \text{free}(P, G) = \emptyset$
- $\neg \text{locked}(c)$ // inaktiv darf nicht vorkommen.
- $\forall s, h_L, h_S, n. \llbracket P \rrbracket(s, h_L, h_S) \Rightarrow \text{safe}(c, s, h_L, h_S, P, G, Q)$

mit

• $\text{safe}_0(c, s, h_L, h_S, P, G, Q) ::= \text{true}$

• $\text{safe}_{n+1}(c, s, h_L, h_S, P, G, Q) ::=$

(i) $c = \text{skip} \Rightarrow \llbracket Q \rrbracket(c, h_L, h_S) = \text{true}$

// Bei Terminierung gilt die Postcondition.

(ii) $\forall h_F. (c, s, h_L \uplus h_S \uplus h_F) \rightarrow \text{abort}$ und

// Das Programm abortet nicht.

(iii) $\forall c', s', h'. (c, s, h_L \uplus h_S \uplus h_F) \rightarrow (c', s', h')$

$\exists h_L', h_S'. \bullet h' = h_L' \uplus h_S' \uplus h_F$

• $(c, h_S, h_S') \in \llbracket G \rrbracket$

• $\text{safe}(c', s', h_L', h_S', P, G, Q)$

// Bei Transitionen sind wir für weitere n Schritte safe.

(iv) $\forall h_S'. (s, h_S, h_S') \in \llbracket R \rrbracket \wedge h_L \cap h_S' = \emptyset$

$\Rightarrow \text{safe}(c, s, h_L, h_S', P, G, Q)$

// Wir sind trotz Interference safe.